

量子コンピュータ設計へ向けた量子情報入門

練習問題 (作成者 吾妻広夫)

Basics 2

2.1 数学的な準備

[1] 1量子ビットの状態 $|0\rangle, |1\rangle$ を、次のように2成分縦ベクトルで表現する。

$$|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}. \quad (1)$$

(1) 次の状態を4成分縦ベクトルで表示せよ。

$$|\psi\rangle = a|0\rangle \otimes |0\rangle + b|0\rangle \otimes |1\rangle + c|1\rangle \otimes |0\rangle + d|1\rangle \otimes |1\rangle, \quad (2)$$

ただし、 a, b, c, d は任意の複素数とする。

(2) $|\psi\rangle$ と共役なベクトル $\langle\psi|$ を、4成分横ベクトルで表示せよ。

(3) $|\psi\rangle$ を規格化すると、すなわち、 $\langle\psi|\psi\rangle = 1$ とすると、

$$|a|^2 + |b|^2 + |c|^2 + |d|^2 = 1, \quad (3)$$

が得られることを示せ。

(4) N 量子ビットの基底ベクトル $|0\dots 00\rangle, |0\dots 01\rangle, |0\dots 10\rangle, |0\dots 11\rangle, \dots, |1\dots 11\rangle$ が合計 2^N 個あることを示せ。

(5) N 量子ビットの任意の状態を、

$$|\psi\rangle = \sum_{j=0}^{2^N-1} c_j |j\rangle, \quad (4)$$

と書くことにする。ただし、 $\{c_j : j = 0, 1, \dots, 2^N - 1\}$ は任意の複素数とする。 $|\psi\rangle$ と共役なベクトル $\langle\psi|$ を、 $\{|j\rangle : j = 0, 1, \dots, 2^N - 1\}$ による展開形で書き表せ。

(6) (5) で定義した $|\psi\rangle$ が規格化されているとする。このとき、

$$\sum_{j=0}^{2^N-1} |c_j|^2 = 1, \quad (5)$$

が成り立つことを示せ。ただし、

$$\langle j|k\rangle = \delta_{jk} = \begin{cases} 1 & j = k \text{ の場合} \\ 0 & j \neq k \text{ の場合} \end{cases}, \quad (6)$$

という事実を使っても良いとする。

[2] 3量子ビット状態の基底ベクトルを $2^3 = 8$ 成分の縦ベクトルで書き表すことについて考える。まず、1量子ビットの基底状態を、次の2成分縦ベクトルで表示する。

$$|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}. \quad (7)$$

例えば、 $|010\rangle = |0\rangle \otimes |1\rangle \otimes |0\rangle$ を縦ベクトルで表示するには、次の方法に従う。まず、一番左の先頭の量子ビット $|0\rangle$ のベクトル表示を以下で与える。

$$|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}. \quad (8)$$

次に、一番左と中央の量子ビット $|0\rangle \otimes |1\rangle$ の縦ベクトル表現は以下で与えられる。

$$|0\rangle \otimes |1\rangle = \begin{pmatrix} 1 \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ 0 \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \quad (9)$$

最後に、三つの量子ビット $|0\rangle \otimes |1\rangle \otimes |0\rangle$ の縦ベクトル表現は次で与えられる。

$$|0\rangle \otimes |1\rangle \otimes |0\rangle = \begin{pmatrix} 0 \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ 1 \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ 0 \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ 0 \times \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \quad (10)$$

この方法を使って、3量子ビットの全ての基底ベクトル $|jkl\rangle = |j\rangle \otimes |k\rangle \otimes |l\rangle$ 、ただし $j, k, l \in \{0, 1\}$ 、を8成分縦ベクトルで表示せよ。

[3] 様々な1量子ビットに作用するゲートの働きと性質について調べる。先ず例として X ゲート

$$X = 2\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad (11)$$

について考える。 X はユニタリ行列と呼ばれる。これは、次の意味である。次の、任意の 2×2 行列 A を考える。

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}. \quad (12)$$

A の転置行列 A^T は次で与えられる。

$$A^T = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}. \quad (13)$$

A^T の各成分を複素共役したもの $A^\dagger = (A^T)^*$ は次で与えられる。

$$A^\dagger = (A^T)^* = \begin{pmatrix} a^* & c^* \\ b^* & d^* \end{pmatrix}. \quad (14)$$

この A^\dagger を A のエルミート共役と呼ぶ。そして、 $A^\dagger A = AA^\dagger = \mathbf{I}$ のとき、 A をユニタリ行列と呼ぶ。ただし、 \mathbf{I} は単位行列 (恒等行列)、

$$\mathbf{I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (15)$$

とする。また、任意の 1 量子ビット状態 $|\psi\rangle = c_0|0\rangle + c_1|1\rangle$ を X ゲートに入力すると、

$$X|\psi\rangle = X(c_0|0\rangle + c_1|1\rangle) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_0 \end{pmatrix} = c_0|1\rangle + c_1|0\rangle, \quad (16)$$

という出力が得られ、結果としてビット反転 $|0\rangle \rightarrow |1\rangle$, $|1\rangle \rightarrow |0\rangle$ が起こったと分かる。以下のゲートがユニタリ行列であることを確かめよ。また、任意の状態 $|\psi\rangle = c_0|0\rangle + c_1|1\rangle$ を入力すると、どのような状態が出力されるか答えよ。

$$(1) \quad Y = 2\sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix},$$

$$(2) \quad Z = 2\sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$(3) \quad H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix},$$

$$(4) \quad S = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & i \end{pmatrix},$$

$$(5) \quad T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{i\pi/4} \end{pmatrix}.$$

[4] 量子力学の簡単な復習をする。

(1) 次のシュレディンガー方程式を仮定する。

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle = H |\psi(t)\rangle. \quad (17)$$

ただし、 H は陽に時間変数 t に依存しないとする。このとき、

$$U = \exp(-iHt/\hbar), \quad (18)$$

として、

$$|\psi(t)\rangle = U |\psi(0)\rangle, \quad (19)$$

が式 (17) を満たすことを示せ。

(2) ハミルトニアン H はエルミート行列、すなわち、 $H^\dagger = (H^T)^* = H$ とする。このとき、 $U^\dagger U = \mathbf{I}$ であることを示せ。さらに、 $|\psi(0)\rangle$ が規格化されていて $\langle\psi(0)|\psi(0)\rangle = 1$ を満たすなら、 $|\psi(t)\rangle$ も規格化されていて $\langle\psi(t)|\psi(t)\rangle = 1$ であることを示せ。

(3) 次の公式を確認せよ。

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}^0 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, & \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}^1 &= \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}, & \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}^2 &= \begin{pmatrix} a^2 & 0 \\ 0 & b^2 \end{pmatrix}, \\ \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}^3 &= \begin{pmatrix} a^3 & 0 \\ 0 & b^3 \end{pmatrix}, & \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix}^n &= \begin{pmatrix} a^n & 0 \\ 0 & b^n \end{pmatrix}. \end{aligned} \quad (20)$$

(4) ハミルトニアンが

$$H = \hbar\Omega\sigma_z = \frac{\hbar\Omega}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad (21)$$

で与えられるとする。このとき、

$$U = \exp\left(-\frac{iHt}{\hbar}\right) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(-\frac{iHt}{\hbar}\right)^n, \quad (22)$$

が具体的にどのような数式で書き下せるか求めよ。ただし、ここで (3) の結果を使って良いとする。

(5) 任意の 2×2 ユニタリ行列は以下の形で書ける。

$$U_2 = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ -\beta^* & \alpha^* \end{pmatrix}. \quad (23)$$

このとき、 $U_2^\dagger U_2 = \mathbf{I}$ より、 $|\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$ が得られることを示せ。また、(4) で求めた U が、これらの性質を持つことを確認せよ。

[5] 次のユニタリ行列 U を求める。

$$U = \exp(-iHt/\hbar), \quad (24)$$

$$H = \hbar\Omega\sigma_y = \frac{\hbar\Omega}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}. \quad (25)$$

(1)

$$V = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} i & 1 \\ -i & 1 \end{pmatrix}, \quad (26)$$

とする。

$$V^\dagger V = VV^\dagger = \mathbf{I}, \quad (27)$$

を確認せよ。

(2)

$$V\sigma_y V^\dagger = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (28)$$

を確認せよ。

(3) U を次の式変形に従って求めよ。

$$\begin{aligned} U &= \exp(-iHt/\hbar) \\ &= \exp(-i\Omega t\sigma_y) \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (-i\Omega t\sigma_y)^n \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-i\Omega t)^n}{n!} \sigma_y^n \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-i\Omega t)^n}{n!} V^\dagger V \sigma_y^n V^\dagger V \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-i\Omega t)^n}{n!} V^\dagger (V\sigma_y V^\dagger) (V\sigma_y V^\dagger) \cdots (V\sigma_y V^\dagger) V. \end{aligned} \quad (29)$$

(4) 1量子ビットに作用する任意の 2×2 ユニタリ行列は以下の形で与えられることが知られている。

$$U = \exp(i\alpha\sigma_z) \exp(i\beta\sigma_y) \exp(i\gamma\sigma_z), \quad (30)$$

ただし、 $\alpha = -\Omega t_1$, $\beta = -\Omega t_2$, $\gamma = -\Omega t_3$ とする。このことから、任意の 2×2 ユニタリ行列の形を一意に指定するには、3個の実パラメータが必要であることを説明せよ。

[6]

(1) 図1で示される CNOT(controlled-NOT) ゲートは、次の 4×4 行列で表されるユニタリ変換である。

$$U_{\text{CNOT}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}. \quad (31)$$

ただし、この行列表示では、2次元基底ベクトルとして

$$|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad (32)$$

を、さらに、4次元基底ベクトルとして

$$|j\rangle|k\rangle = |j\rangle \otimes |k\rangle, \quad (33)$$

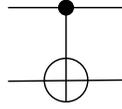


Figure 1:

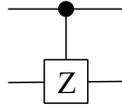


Figure 2:

ただし、 $j, k \in \{0, 1\}$ 、を考えている。このとき、

$$U_{\text{CNOT}}|j\rangle|k\rangle = |j\rangle|j \oplus k\rangle, \quad (34)$$

が成立することを示せ。ただし、 $j \oplus k$ は $j + k$ の値を 2 で割った余りとする。このことから、CNOT ゲートが、二つの 2×2 行列 U_2, U'_2 のテンソル積 $U_2 \otimes U'_2$ の形で書き表すことが不可能なことを説明せよ。

(2) 図 2 で示される CZ(controlled-Z) ゲートは、次の 4×4 行列で表されるユニタリ変換である。

$$U_{\text{CZ}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}. \quad (35)$$

$U_{\text{CZ}}|j\rangle|k\rangle$ 、ただし、 $j, k \in \{0, 1\}$ 、を求めよ。

(3) 図 3 で示される関係が成り立つことを示せ。ただし、 H は 2×2 Hadamard ゲート、

$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad (36)$$

とする。

(4) 図 4 の関係が成立することを示せ。

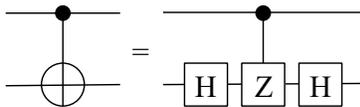


Figure 3:

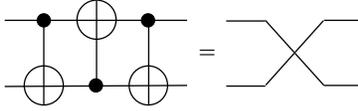


Figure 4:

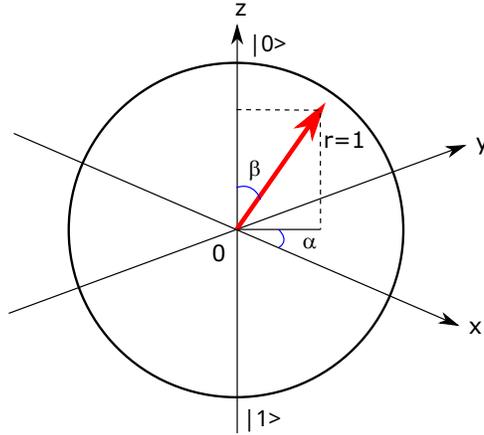


Figure 5:

2.3 Bloch 球を用いた状態表現

[7] 図5で示される Bloch 球を考える。北極の点を $|0\rangle$ に、南極の点を $|1\rangle$ に対応させることにする。ただし、

$$|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad (37)$$

とする。ここで、以下の点に注意する。式 (37) で示されている 2 成分ベクトル表示の座標は、Bloch 球表示の x, y, z 成分の座標とは、直接関係がない。

(1) 既に問題 [5](3) で

$$\exp(-i\Omega t\sigma_y) = \begin{pmatrix} \cos(\Omega t/2) & -\sin(\Omega t/2) \\ \sin(\Omega t/2) & \cos(\Omega t/2) \end{pmatrix}, \quad (38)$$

であることを示した。これより、

$$\exp(-i\beta Y/2) = \begin{pmatrix} \cos(\beta/2) & -\sin(\beta/2) \\ \sin(\beta/2) & \cos(\beta/2) \end{pmatrix}, \quad (39)$$

であることを示せ。また、 $\exp(-i\beta Y/2)|0\rangle$ を 2 成分ベクトル、および、 $|0\rangle, |1\rangle$ の重ね合わせで表示せよ。さらに、この得られたベクトルが Bloch 球の xz 平面内に収まることを説明せよ。

(2) 既に問題 4 で、 $H = \hbar\Omega\sigma_z = \hbar\Omega Z/2$ として、

$$\exp(-iHt/\hbar) = \begin{pmatrix} e^{-i\Omega t/2} & 0 \\ 0 & e^{i\Omega t/2} \end{pmatrix}, \quad (40)$$

であることを示した。これにより、

$$\exp(-i\alpha Z/2) = \begin{pmatrix} e^{-i\alpha/2} & 0 \\ 0 & e^{i\alpha/2} \end{pmatrix}, \quad (41)$$

であることを示せ。また、 $\exp(-i\alpha Z/2)\exp(-i\beta Y/2)|0\rangle$ を、2成分ベクトル、および、 $|0\rangle$ 、 $|1\rangle$ の重ね合わせで表示せよ。こうして得られたベクトルが、Bloch 球の表面上の任意の点を表していることを説明せよ。

(3) 大局的位相因子 (global phase) について考える。まず、次の互いに直交する規格化されたベクトルを考える。

$$|+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle), \quad |-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|0\rangle - |1\rangle). \quad (42)$$

このとき、 $\langle +|+\rangle = \langle -|-\rangle = 1$ 、 $\langle +|-\rangle = \langle -|+\rangle = 0$ は明らかである。ここで、次のように $|+\rangle$ に global phase $e^{i\theta}$ をかけることを考える。

$$|+\prime\rangle = \frac{e^{i\theta}}{\sqrt{2}}(|0\rangle + |1\rangle). \quad (43)$$

このとき、 $\langle +\prime|+\prime\rangle = 1$ 、 $\langle +\prime|-\rangle = \langle -|+\prime\rangle = 0$ が成り立つことを示せ。このことから、global phase $e^{i\theta}$ は実際の物理的な性質を変化させないことを説明せよ。

(4) Bloch 球表面上の角度 (α, β) で指定される状態を、

$$|\psi\rangle = \cos(\beta/2)|0\rangle + e^{i\alpha} \sin(\beta/2)|1\rangle, \quad (44)$$

とする。Bloch 球表面上において、点 (α, β) の反対側 (裏側) の点は $(\pi + \alpha, \pi - \beta)$ である。この $(\pi + \alpha, \pi - \beta)$ で指定される状態 $|\psi_{\perp}\rangle$ を求めよ。また、 $\langle \psi_{\perp}|\psi\rangle = 0$ を示せ。

2.4 重ね合わせ状態

[8] 次の重ね合わせ状態を考える。

$$|\psi(\alpha, \beta)\rangle = \cos(\beta/2)|0\rangle + e^{i\alpha} \sin(\beta/2)|1\rangle, \quad (45)$$

ただし、 (α, β) は Bloch 球の角度とする。

(1) Bloch 球の角度 α が $\alpha + \epsilon$ にずれてしまった場合の状態 $|\psi(\alpha + \epsilon, \beta)\rangle$ を明示的な数式として書き下せ。

(2) $|\psi(\alpha + \epsilon, \beta)\rangle$ が $|\psi(\alpha, \beta)\rangle$ から、どの程度ずれているかを定量的に表す指標として、

$$F(\alpha, \beta, \epsilon) = |\langle \psi(\alpha + \epsilon, \beta)|\psi(\alpha, \beta)\rangle|^2, \quad (46)$$

が考えられ、この量は fidelity と呼ばれる。 $F(\alpha, \beta, \epsilon)$ を明示的な数式として求めよ。

(3) $F(\pi/4, \pi/4, 0)$, $F(\pi/4, \pi/4, 0.05)$, $F(\pi/4, \pi/4, 0.1)$ を数値として求めよ。ただし、計算に関数電卓等を使っても良いとする。

(4) Bloch 球の角度 β が $\beta + \epsilon$ にずれてしまった場合の状態 $|\psi(\alpha, \beta + \epsilon)\rangle$ を、明示的な数式として書き下せ。

(5) 次の fidelity、

$$F'(\alpha, \beta, \epsilon) = |\langle \psi(\alpha, \beta + \epsilon) | \psi(\alpha, \beta) \rangle|^2, \quad (47)$$

を明示的な数式として求めよ。

(6) $F'(\pi/4, \pi/4, 0)$, $F'(\pi/4, \pi/4, 0.05)$, $F'(\pi/4, \pi/4, 0.1)$ を数値として求めよ。ただし、計算に関数電卓等を使っても良いとする。

練習問題 Basics 2 © 2026 by 吾妻広夫 is licensed under CC BY-SA 4.0. To view a copy of this license, visit <https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/>